

Elektroniczna Zawlecza działa na zasadzie pomiaru prądów zwarciovych i rozruchowych, jakie generuje silnik elektryczny. Każdy silnik podczas swojej normalnej pracy generuje i pobiera prąd na poziomie X Amperów. Podczas startu i podczas zatrzymania wartości te się zmieniają na zasadzie $X + Z$. Elektroniczna Zawlecza bada te zmiany zarówno podczas startu silnika (naturalny wzrost amperów) jak i podczas jego zatrzymania (nienaturalny wzrost świadczący o blokadzie)

Na tej podstawie moduł wie, kiedy nastąpił rozruch silnika a kiedy kiego zblokowanie wywołane z kolei blokadą ślimaka. Element, który w tradycyjnym układzie w tym momencie by się zerwał (tradycyjna zawlecza) nie zrywa się gdyż jest wykonany ze specjalnego stopu odpornego na wyginanie i pękanie nawet przy dużych przeciążeniach.

Powyższa informacja jest zarazem odpowiedzi na często zadawane pytania - **„Dlaczego układ nie pasuje do każdego silnika”**

Odpowiedź jest prosta. Każdy silnik, nawet tej samej mocy w zależności od producenta generuje inne wartości amperów podczas startu i podczas blokady. Rozrzuty są ogromne. Jeden moduł w postaci Elektronicznej Zawleczy, z góry zaprogramowany na daną wartość nie jest w stanie obsłużyć wszystkich silników. W przypadku silnika X dany poziom amperów oznaczać będzie bowiem naturalną pracę nie wykraczającą ponad pewien poziom oznaczający np. blokadę a w przypadku silnika Y będzie to oznaczać już blokadę, ponieważ poziom zostanie znacząco przekroczony.

Dysponujemy wieloma modelami obsługującymi najbardziej popularne silniki na rynku, jednak nie oznacza to, że zawlecza współpracuje z każdym silnikiem.

Firma nastawiona jest na produkcję wieloseryjną na podstawie badań i pomiarów przeprowadzonych z użyciem konkretnego silnika. Na tej podstawie wypuszczamy model zawleczy odpowiednio oznaczony pasujący tylko do tego konkretnego silnika mając zarazem pewność, że układ zadziała prawidłowo. Nie będzie zbyt czuły (nie wywoła alarmu podczas rozruchu silnika) oraz będzie zbyt odporny (nie zareaguje na blokadę ślimaka)